#### LOCAL AREA MOBILE OBJECT FIND-OUT SYSTEM ADN ITS TRANSMITTER

Publication number: JP8047041 (A)

Publication date: 1996-02-16

Inventor(s): TAMURA HAJIME, MATSUDA YUKIO

Applicant(s): JAPAN STEEL WORKS LTD Classification:

- International:

G01S13/74; H04Q7/34; G01S13/00; H04Q7/34; (IPC1-7): H04Q7/34; G01S13/74 - European:

Application number: JP19940175886 19940728

Priority number(s): JP19940175886 19940728

#### Abstract of JP 8047041 (A)

PURPOSE To provide the local area mobile object find-out system in which and existing area of a mobile object within a limited premises or building is being narrowed suit ably CONSTITUTION Transmitters 11-15 are carried by

infants moving in a recreation ground PK. Three reception stations 11-15 or over are arranged distributedly in the recreation ground and its peripheral parts. Two or over terminal equipments 41-43 are arranged distributedly in the recreation ground. The reception stations 11-15, the termina equipments 41-43 and an information processor 30 are connected to make data communication. The reception stations 11-15 receive a radio wave emitted from transmitters 21-23 and measure the reception strength of the wave and send the result to the information processor 30; When an ID card is inserted to any of the terminal equipement 41-43, the recorded transmitter ID code is sent from the terminal equipments 41-43 to the information processor 30 and the information processor 30 narrows the resident area of the infant carrying the transmitter based on the reception strength of the radio wave emitted by the transmitter corresponding to the transmitter ID code and informs the terminal equipment of the result. The terminal equipement illustrates the resident area of the infant graphically



Data supplied from the esp@cenet database — Worldwide

#### (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

# (II)特許出願公開番号 特開平8-47041

(43)公開日 平成8年(1996)2月16日

(51) Int.Cl.6	戴別記号	庁内整理番号	FΙ	技術表示箇所
H04Q 7/34				
G 0 1 S 13/74				
			H04B 7/26	106 B

		客查請求	未請求 請求項の数10 OL (全 8 頁)		
(21)出願番号	<b>特順平6-175886</b>	(71)出職人	000004215		
			株式会社日本製鋼所		
(22)出顧日	平成6年(1994)7月28日	東京都千代田区有楽町一丁目1番2号			
		(72)発明者	田村 一		
			東京都千代田区有楽町一丁目1番2号 株		
			式会社日本製鋼所内		
		(72)発明者	松田 行雄		
			東京都府中市日銅町1番1 株式会社日本		
			製鋼所内		
		(74)代理人	弁理士 有近 紳志郎		

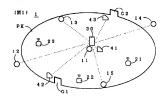
## (54) 【発明の名称】 ローカルエリア移動体発見システムおよび送信機

(57)【要約】

(修正有)

【目的】 限定された敷地または建物内における移動体 の存在領域を好適に絞り込むことが出来るローカルエリ ア移動体発見システムを提供する。

【構成】 遊園地PK内を移動する幼児に送信機21~23を保持させる。遊園地内およびその周辺に分散させて3以上の受信局11~15を配置する。遊園地内的た分散させて2以上の端末41~43を配置する。受信局と端末と信機を埋装置30とをデータ通信可能に接続する。受信局に、法信機から数がもれた電放を受信し、受信強度を測定し、情報処理装置へ送る。端末に1Dカードが差し込まれると、記録されている送信機1Dコードが第本から情報処理装置に送られ、送信機1Dコードが対応する送信機が放射した電波の受信強度に基づいて当該送信機を保持している幼児の存在領域を収り込み、端末に通知する。端末は、幼児の存在領域をグラフィック表示する。端末は、幼児の存在領域をグラフィック表示する。端末は、幼児の存在領域をグラフィック表示する。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項 1】 限定された敷集または建物 (以下、ローカルエリア) (P K) 内またはその周辺に分散させて配 優したる以上の受信局 (11~15) と、前配ローカルエリア (P K) 内を移動する移動体が保持する送信機 (21~23) から放射 された電波の耐化を受信局 (11~15) に対する受信機 度に基づいて前記移動体の存在領域を絞り込む情報処理装置 (30) とを具備したことを特徴とするローカルエリア移動体影響と3ステム

【請求項2】 請求項1に記載のローカルエリア移動体 発見システムにおいて、近荷機1Dコードを含む呼出電 皮を発信する呼出電波送信機(110)をさらに具備 し、前記送信機(21~23)は、前記呼出電波を受信 する呼出電波受信機(21~23)は、前記呼出電波を受信 送信機1Dコードを含む呼出電波を受信したときのみ電 波を放射することを特徴とするローカルエリア移動体発 見システム。

【請求項3】 請求項1に記載のローカルエリア移動体 発見システムにおいて、前記送信機 (21') は送信機 I Dコードを含む電波を放射し、各受信局 (11') は 前記送信機 I Dコードごとに受信強度を検出することを 特徴とするローカルエリア移動体発見システム。

[請求項4] 請求項2または譲求項3に監験のローカルエリア移動体発見システムにおいて、送信機1 Dコードを配験した1 Dカード (51) と、1 Dカード 誘取装置 (4113)を有しローカルエリア内に配設された1 以上の端末 (41~3)を存らに負債し、新定機械処理装置 (30)は、前配端末 (41~43)の1 Dカード蒸取装置(411)で認み取られた送信機1 Dコードを受け取り、それ・対対する送機(21~23)の存在領域を約5込み、その存在領域を前記端末 (41~43)の存在領域を制定異なる。

【請求項5】 請求項1から請求項4のいずれかに記載のローカルエリア移動体発見システムにおいて、前記情報処理装買 (30) は、2つの受信局での受信強度の比に基づいて2つの受信局からの距離の比が一定になる由線 (円または直線)を算出し、これを受信局の組合せを変えて行い、複数の曲線(C14~C45)を算出し、それら複数の曲線(C14~C45)の突急症が密集する局所を移動体の存在領域(A)とすることを特徴とするローカルエリア移動体発見システム。

[請求項6] 請求項1から請求項4のいずれかに記載 のローカルエリア移動体発見システムにおいて、前記を 報処理装算は、各受信局の位置および受信強度から受信 強度分布 (DC) を算出し、その受信強度分布 (DC) が所述の階値受信強度より突出する局所を移動体の存在 領域をすることを特徴でするローカルエリア経動体系見 システム。

【精求項7】 請求項1から請求項4のいずれかに記載 のローカルエリア移動体発見システムにおいて、前記情 棟処理装置は、各受信局の受信強度を入力とし、予め定 めた複数の存在領域候補(A1~A5)ごとの存在確率 指標を出力とするニューロコンピュータ(301n)で あることを特徴とするローカルエリア移動体発見システ

【請求項8】 請求項 1 から請求項 4 のいずれかに記載 のローカルエリア移動体発見システムにおいて、前記情 報処理装置 (3 0 1 f) は、各受信局の位置および受信 強度とファジィルールとから移動体の存在領域を推定す ることを特徴とするローカルエリア移動体発見システ

【請求項9】 請求項1から請求項8のいずれかに記載 のローカルエリア移動体発見システムで使用される送信 機(21~23)であって、帽子、腕筆、バッジ、ブロ ーチ(21B)、ペンダントなどの移動体が身に着ける 物に組み込まれたことを特徴とする送信機

【請求項10】 請求項1から請求項8のいずれかに記 載のローカルエリア移動体を見システムで使用される送 信機(21~23) であって、カード、シート、ワッペ ンなどの移動体に貼着、挟持もしくは接着される薄型媒 体に組み込まれたことを特徴とする送信機。

### 【発明の詳細な説明】

[0001]

[産業上の利用分野] この発明は、ローカルエリア移動 体発見システムおよび近信機に関する。さらに難しく は、遊園地、競馬場、スキー場、サファリバーク、デバ ート、コンサートホール、美術館、図書館、ビデオライ ブラリ、レコード店などの限定された敷地または連物 (ローカルエリア) 内を移動する移動体(影動的に移動 するもの及び受動的に移動させられるもののいずれをも 含む) の存在領域を発見するローカルエリア移動体発見 システムおよびそのシステムで使用する近信機に関す る。

#### [0002]

【従来の核術】従来、移動体に取り付けた送信機から発信される電波を指向性アンテナで受信して移動体の方向を検出し、これを少なくとも一箇所で行って、他出した複数の方向の交差点の近傍を移動体の存在領域として推復数の方向の交差点の近傍を移動体の存在領域として推復財間子1・2 名 18 1 3 4 号を操には、ローカルエリア内に赤外線送信局を分散して多数配置し、各亦外線送信局を分散して多数配置し、各亦外線送信局をから位置情報を振り続い近り、移動体に赤外線送信局を通過する際に赤外線を信し、移動体に赤外線送信局の近傍を通過する際に赤外線を信し、これを管理センタで受信して、前記移動体が最近に通過、た赤外線送信の位置情報を確認送信機で発信し、これを管理センタで受信して、前記移動体が最近に通過、たれを修動体の存在位置とする移

動体位置発見システムが開示されている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】上記指向性アンテナを 用いて移動体の方向を検出するシステムでは、ローカル エリア内を前犯指向性アンテナでスキャンするための構 成が複雑になる問題点がある。すなわら、指向性アンテ を回転させるメカニズムや、電子スキャンするための スイッチング回路あるいはフェーズドアレイアンテナが 必要になる問題点がある。一方、特開ギ1 - 2 7 8 1 3 号分線を旧開示のシステムでは、赤外線を受信するため に赤外線受債機を外部に露担させておくを受があり、用 途が限定される問題点がある。何えば、幼児か赤外線受 信機、後子及り込んでしまうと位置を発見できなくな句。 後を提り込んでしまうと位置を発見できなくな句。 とで、この発明の目的は、構成が簡単であり、迷子発 見システムにも適用可能なローカルエリア移動体発見システムにも適用可能なローカルエリア移動体発見システムにも表出下はないではないである。 ステストはたび送信機を提供することにある。

#### [0004]

【課題を解決するための手段】第1の観点では、この発 明は、ローカルエリア (PK) 内またはその周辺に分散 させて配置した3以上の受信局(11~15)と、前記 ローカルエリア (PK) 内を移動する移動体が保持する 送信機(21~23)と、その送信機(21~23)か ら放射された電波の前記念受信局(11~15)における受信機性に基づいて前記移動体の存在領域を終り込む 情報処理装置(30)とを具備したことを特徴とするローカルエリア移動体発見システムを提供するローカルエリア移動体発見システムを提供するローカルエリア移動体発見システムを提供する

【0005】第2の観点では、この発明は、上記構成の ローカルエリア移動体発見システムにおいて、送信機 I Dコードを含む呼出電波を発信する呼出電波送信機 (1 10)をさらに具備し、前記送信機 (21つ23)は、 前記呼出電波を受信する呼出電波受信機 (213)を傷 えると共に、自己の送信機 I Dコードを含む呼出電波 受信したときのみ電波を設付することを特徴とするローカルエリア移動体第目システムを修在する

【0006】第3の観点では、この発明は、上記構成の ローカルエリア移動体発見システムにおいて、前記送信機 (21')は送信機1Dコードを含む電波を放射し、 冬受信局(11')は前記送信機1Dコードごとに受信 強度を検出することを特徴とするローカルエリア移動体 発見システムを提供する。

【0007】第4の観点では、この発明は、上記構成の ローカルエリア移動体発見システムにおいて、近信機 I フェードを記録として1カード(51)と、1Dカード 読取装置(411)および存在領域報知装置(413) を有しローカルエリア内に配設された1以上の端末(4 1~43)とを5らに其個し、前記情様処理装置(3 0)は、前記端末(41~43)のIDカード就取装置 (411)で読み取られた活信機 IDコードを受け取 リ、それた対応する送信機の存在開金を扱りみ、その 存在領域を前記端末(41~43)の存在領域報知装置(413)から報知することを特徴とするローカルエリア移動体発見システムを提供する。

【0008】第5の観点では、この発明は、上記構成の ローカルエリア移動体発見システムにおいて、前記情報 処理装置(300)として、2つの受信局での受信強度の 比に基づいて2つの受信局からの距離の比が一定になる 曲線(円または直線)を算出し、これを受信局の組合せ を変えて行い、複数の曲線(C14~C45)を算出 し、それら複数の曲線(C14~C45)の交差点が密 集する局所を移動体の存在領域(A)とするものを用い たローカルエリア移動体発見システムを提供する。

【0009】第6の観点では、この発明は、上記構成の ローカルエリア移動体発見システムにおいて、前記情報 処理装置として、各受信局の位置および受信機度から受 信強度分布 (DC) を算出し、その受信強度分布 (D C) が所定の関値受信強度より突出する局所を移動体の 存在領域とするものを用いたローカルエリア移動体発見 システムを提供する。

【0010】第7の観点では、この発明は、上記構成の ローカルエリア移動体発見システムにおいて、前記情報 処理装置として、各受信局の受信強度を入力とし、予め 定めた複数の存在領域候補(A1~A5)ごとの存在確 率指標を出力とするニューロコンピュータ(301 n) を用いたローカルエリア移動体発見システムを提供す る。

[0011] 第8の観点では、この発明は、上記構成の ローカルエリア移動体発見システムにおいて、前記情報 处理装置(301f)として、各受信局の位置および受 信強度とファジィルールとから移動体の存在領域を推定 するものを用いたローカルエリア移動体発見システムを 提供する。

【0012】第9の観点では、この発明は、上記構成の ローカルエリア移動体発見システムで使用される送信機 であって、帽子、腕準、パッジ、プローチ(21B)、 ペンダントなどの移動体が身に着ける物に組み込まれた ことを特徴とする近保機を提供する。

【0013】第10の観点では、この発明は、上記構成 のローカルエリア移動体発見システムで使用される送信 機であって、カード、シート、ワッペンなどの移動体に 販着、挟持もしくは装着される薄型媒体に組み込まれた ことを特徴とする送信機を提供する。

#### [0014]

【作用】上記第1の観点によるローカルエリア移動体発 見システム (1) では、ローカルエリア (PK) 内を移 動する移動体が保持するに近信機 (21~23) から放 射された電波を、ローカルエリア (PK) 内またはその 周辺に分散させて配置した3以上の受信局 (11~1 5) で受信し、各受信局 (11~15) における受信強 度に基づいて移動体の存在領域を絞り込む、そこで、指 向性アンテナを使わないから、構成が簡単になる。また、赤外線送受信機を使わないから、迷子発見システム にも適用可能になる。

[0015]上記第2の製点によるローカルエリア移動 体発見ノンテムでは、送信機 [Dコードを含む呼出電波 を呼出電波定構像 (110) から発信すると、その送信 機 [Dコードに対応する送信機のみが電波を放射する。 このため、送信機 [Dコードの異なる送信機をそれぞれ 製数の移動体に保持させれば、所望の移動体のみの存在 領域を絞り込むことが出来る。

【0016】上記第3の親点によるローカルエリア移動 体発見システムでは、送信機が送信機 IDコードを含 類変を放射し、各受信局は近帰機 IDコードごとに受信 強度を検出する。このため、送信機 IDコードの異なる 送信機をそれぞれ複数の移動体に保持させれば、各移動 体を機別して存在解放を収りがたことが出来る。

【0017】上記第4の観点によるローカルエリア移動体発見システムでは、送信機 | Dコードを配験した 1 Dカード (501) を発行し、1 Dカード 防歌 整備 (411) および存在領域報知装置 (413) を有する端末 (41-43) をローカルエリア (PK) 内に配設する。そして、情報処理装置 (30)は、前記録末(41~43)の1 Dカード誘取装置 (411)で誘み取られた送信機 | I Dコードを受け取り、それに対応する送信機 | I Dコードを受け取り、それに対応する送信機 | I Dコードを受け取り、それに対応する送信機 | C1-23)を携帯に対した。のため、例えば幼児が活機 (21~23)を携帯がある。このため、例えば幼児カード(51)を携帯して43)に対した。保護者が最寄りの端末(41~43)に1 Dカード(51)を携帯したがば、幼児の存在領域を応じなるとが出来るようになる。

【0018】 比認第5の製点によるローカルエリア移動 体発見システムでは、情報処理装置(30)は、2つの 受傷局での受信強度の比に基づいて2つの受信局からの 距離の比が一定になる曲線(円または直線)を算出し、 これを受信局の組合せを変えて行い、複数の曲線(C1 4~C45)を算出し、それら複数の曲線(C1 4~C45)の突並点が密集する局所を移動体の存在領域 (A)とする。これによれば、受信局の設置密度が低く でも、移動体の存在領域の分解を高めることが出来

【0019】上記第6の製点によるローカルエリア移動 体発見システムでは、情報処理装置は、各受信息の位置 および受情機度から受信機度分布(DC)を費出し、そ の受信機度分布(DC)が所定の関値受信機度より突出 する同所を移動体の存在製板とする。これによれば、移動体の存在模型を直接的で置

【0020】上記第7の観点によるローカルエリア移動 体発見システムでは、情報処理装置として、各受信局の 受信強度を入力とし、予め定めた複数の存在領域候補 (A1~A5) ごとの存在確率指標を出力とするニュー ロコンピュータ (301 n) を用いる。これによれば、 人間がアルゴリズムを考案しなくても、学習期間を与え れば、移動体の存在領域を推定できるようになる。

[0021]上記第8の観点によるローカルニリア移動 体発見システムでは、情報処理装置として、各受信局の 位置および受信強度とファジィルールとから移動体の存 在領域を推定するもの(3011)を用いる。これによ れば、受信機既にゆらぎがある場合でも、かなりの信頼 性で移動体の存在策域を推定できるようになる

【0022】上記第9の観点による送信機は、帽子, 腕 章、パッジ, プローチ (21B), ペンダントなどの移 動体が身に着ける物に組み込んだものである。このた め、例えば幼児に意識させずに且つ確実に携帯させるこ とが出来る。

【0023】上記第10の観点による送信機は、カード、シート、ワッペンなどの移動体に貼着、挟拗もしくは装着される薄壁媒体に組み込んだものである。このため、例えば本やビデオカセットに邪魔にならずに取り付けることが出来る。

#### [0024]

【実施例】以下、図に示す実施例によりこの発明をさら に詳しく説明する。なお、これによりこの発明が限定さ れるものではない。

## -第1実施例-

図1は、この発明のローカルエリア移動体発見システム の一実施例である迷子発見システムの全体構成図であ る。この迷子発見システム1は、遊園地PK内で迷子の 居場所を発見するためのシステムであり、受信局11~ 15と、送信機21~23と、情報処理装置30と、端 末41~43とを具備している。前記受信局11~15 と情報処理装置30と端末41~43とは、有線または 無縁により過酷可能になっている。

[0025] 前記受信局11~15は、透測地PK内法 近郊進入地PK内周辺に分散させて配置されている。遊 遺地PK内のみに受信局を設置すると、遊園地PK内 地形状によっては、迷子の原場所を発見しにくい場所が 辺にも受信局を設置している。図2に示すように、前記 受信局11は、送信機1Dコードを含む呼出電波を発信 する呼出電波送信機1Dコードを含む呼出電波を発信 ため繋された電波を受信して受情強度を測定する受信機 111と、前記情報処理表置30から送られてきた送信 野田電波を可はしている。 野田電波と同じから発信さると共に 前記受信機111で測定した受信強度を前記情報処理装 置30次送るデータ通信装置112とを具備している。 なお、他の受信は再12であり、

【0026】前記送信機21~23は、遊園地PKに入場した各幼児に配付され、各幼児が保持して、遊園地P

K内をそれぞれ移動する。なお、保護者が希望する場合 だけ配付してもよい。図3の (a) に示すように、前記 送信機21は、送信機IDコードを含む呼出電波を受信 すると共に受信した呼出電波が自己の送信機IDコード を含むときに所定時間(例えば30秒間)のみ起動信号 を出力する呼出電波受信機213と、前記起動信号が出 力されている間のみ電波を放射する送信機本体211 と、電池212とを具備している。他の送信機22~2 3も同様の構成である。図3の(b)に示すように、前 記送信機21は、ブローチ21Bに内蔵されている。こ のブローチ21Bは、動物の頭形の意匠部21cと、幼 児の衣服に止めるための止め具21 dとを有している。 なお、他の送信機22~23も同様の構成であるが、ブ ローチだけでなく、帽子、腕章、バッジ、ペンダントな どの身に着ける物に内蔵してもよい。また、カード、シ ート、ワッペンなどの貼着、挟持もしくは装着される薄 型媒体に内蔵してもよい。

【0027】図4に示すように、前配情報処理装置30 は、前配受信局11~15および端末41~43とデー 夕通信するデータ通信装置302と、前配端末41~4 3のいずれかから送られてきた送信機1Dコードを受け 取ってその送信機1Dコードを前配受信局11~15 転送するとまた前配受信局11~15から送られてきた 受信強度を受け取って送信機の存在領域を絞り込みその 存在領域を削配送信機1Dコードを送ってきた端末に送 り出于計算機201とを具備している。

【0029】図6は、前記経情機21を幼児に配付したときに、その幼児の保護者に配付される1Dカード51である。この1Dカード51には、送信機21の送信機1Dコードが総気記録部511に記録されている。他の送信機22、23を配付したときにも、同様の1Dカードが配付される。なお、バンチ穴やバーコードにより送信機1Dコードを記録してもよい。また、1Cカードの機能としてこの発明にかかる1Dカードを実現してもよい。

【0030】 次に、動作を説明する。幼児とその保護者 が遊園地Pに入場すると、遊園地PKの管理者から保 護者にプローチ21Bと1Dカード51が配付される。 こで、保護者は、1Dカード51を保持すると共に、 幼児の次限にプローチ21Bを付ける。幼児が達子にな ったら、保護者は近くの端末たとえば端末41に行って IDカード51を差し込む。

【0031】すると、端末41の10カード読取装置4 11がIDカード51から送信機21の送信機IDコー ドを読み取り、情報処理装置30へ送る。送信機IDコ ードを受け取った情報処理装置30は、その送信機ID コードを全受信局11~15に転送する。送信機1Dコ ードを受け取った全受信局11~15は、送信機21の 送信機 I Dコードを含む呼出電波を呼出電波送信機 1 1 0から発信する。送信機21は、自己の送信機IDコー ドを含む呼出電波を受信すると、電波を放射する。各受 信局11~15は、送信機21から放射された電波を受 信すると、その受信強度を情報処理装置30へ送る。 【0032】各受信局11~15での受信強度を受け取 った情報処理装置30では、計算機301が、受信強度 の最も強い3つの受信局を選択する。この3つの受信局 が、図7に示すように、受信局11,14,15であ り、各受信強度の比が (4), (1), (1) であった とする。計算機301は、受信局11と14とからの距 離の比が受信強度の平方根の逆数の比(すなわち1: 2) となる円C14を算出する。また、受信局11と1 5とからの距離の比が受信強度の平方根の逆数の比(す なわち1:2) となる円C15を算出する。また、受信 局14と15とからの距離の比が受信強度の平方根の逆 数の比(すなわち1:1)となる直線C45を算出す る。次に、計算機301は、円C14, C15, 直線C 4 5 の交差点が密集するポイントα1, α2 を求める。 次に、計算機301は、ポイントα1に最も近い受信局 11における受信強度 (4) とポイントα2に最も近い 受信局13における受信強度(0,3)とを比較し、受 信強度の大きい方のポイントα1を選択し、その近傍に 所定の大きさの円状領域を設定し、それを存在領域Aと 決定する。次に、計算機301は、存在領域Aを端末4 1へ送る。

【0033】存在領域Aを受け取った端末41は、その存在領域Aを示す遊園地PKのマップをグラフィック表示すると実に、「お捜しのお子様は、丸で囲まれた付近におられます」とメッセージを表示する(音声でガイドしてもよい)。なお、表示装度413に加えてあるいはその代りに、プリンタを設置し、上記存在領域Aを示すマップをプリンタから打ち出すようにしてもよい。保護者は、存在領域Aが判ると、端末41から1Dカード51を抜き取って、存在領域Aへ幼児を捜しに行けばよい。

【0034】以上の迷子発見システム1によれば、保護 着自身が迷子を迅速に捜せるようになる。このため、強 園地PKの管理者が迷子を見っけ出してくれるのをただ 待つだけの場合より、ロス時間が少なくなる。なお、上 記述子発見システム1は、迷子だけでなく、はぐれた仲 間を捜す場合にも有用である。 【0035】第1実施例の変形としては、全受信局11 ~15から一斉に送信機 Dコードを含む呼出電波を発 信するのではなく、各受信局11~15が分戦している ことを利用して、遊園地ドとをいくつかに分割した各区 の牽順にスキャンするように選択する受信局を変えなが ら、一部の選択した受信局からのみ呼出電波を発信する ものが挙げられる。また、全受信局11~15に呼出電 放信局を設置さずに、その一部または1箇所のみに呼 出盤波送信局を設置したものが挙げられる。

#### 【0036】-第2実施例-

上記第1実施例は、呼出電波により所望の送信機のみを 呼び出すシステムであった。これに対して、第2実施例 では、呼出電波を用いず、各送信機が送信機 I Dコード を含む電波を放射し、各受信局が前記送信機 I Dコード ごとに受信強度を検出するシステムである。

【0037】図8に示すように、受信局11'は、受信 機111とデータ通信装置112とに加えて、送信機1 D抽出装置113を具備する。この送信機ID抽出装置 113は、受信機111で受信した電波から送信機ID コードを抽出し、その送信機IDコードを受信感度に対 応付けて情報処理装置30°に送る。図9に示すよう に、送信機21'は、呼出電波受信機213の代りに、 送信機ID組入装置214を有している。この送信機I D組入装置214は、送信機本体211°から放射する 電波に送信機 I Dコードを組み入れる。なお、電池21 2の消耗を抑制するため、送信機本体211'は、所定 時間(例えば15秒)毎に短時間(例えば3秒)だけ電 波を放射する。図10に示すように、情報処理装置3 0'は、呼出電波送信機303を有していない。計算機 301'は、送信機IDコード毎に受信強度を区別し、 存在領域を絞り込む。

#### 【0038】-第3実施例-

第3実施例は、情報処理装置30,30°における存在 領域快速方法が上記実施例とは異なっている。すなわ の図11に示すように、位置と受債強度とを座標とす る空間を想定し、その空間中に各受債局の位置と受債強 度とをプロットし、受債強度分布DCを算出し、その受 信徴度分布DCが所定の関値受債強度より突出するの置 を移動体の存在領域とする。なお、上記空間は、位置が 1次元な62次元空間となるが、位置が2次元な63次 元空間となり、位置が3次元な64次元空間となる。 【0039】 - 第4実施例-[0039] - 第4実施例-

 301nに学習させれば、前記存在領域候補A1~A5 中から移動体の存在確率の高い領域を選び出せるように なる。

### 【0040】-第5実施例-

第5実施例は、情報処理装置30,30°における存在 個職決定方法が上記実施例とは異なっている。すなわ 5、図14に示すように、フサジィルールをもつファジ イコンピュータ301fを用いる。このファジイコンピ ュータ301fは、各受信局の位置および受債強度の入 力に対して前記ファジィルールを適用し、移動体の存在 個線を権害する。

#### [0041]

【発明の効果】この発明のローカルエリア移動体発見シ ステムおよび送信機によれば、限定された敷地または建 物内における移動体の存在保険を好適に彼り込むことが 出来る。また、指向性アンテナを使わないから、構成が 簡単になる。さらに、赤外線送受信機を使わないから、 迷子発見システムにも適用可能になる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の第1実施例の迷子発見システムの全 体構成図である。

【図2】この発明の第1実施例の受信局の構成図であ

【図3】この発明の第1実施例の送信機の構成図であ

【図4】この発明の第1実施例の情報処理装置の構成図である。

【図5】この発明の第1実施例の端末の構成図である。 【図6】この発明の第1実施例のIDカードの構成図で

ある。 【図7】この発明の第1実施例の存在領域決定方法の説 明図である。

【図8】この発明の第2実施例の受信局の構成図であ

【図9】この発明の第2実施例の送信機の構成図であ

【図10】この発明の第2実施例の情報処理装置の構成 図である。

【図11】この発明の第3実施例の存在領域決定方法の 説明図である。

【図12】この発明の第4実施例の存在領域候補の説明 図である。

【図13】この発明の第4実施例の情報処理装置の説明 図である。

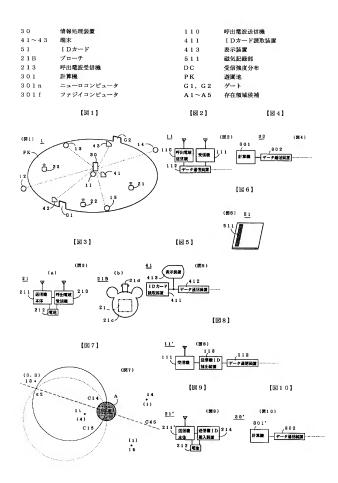
【図14】この発明の第5実施例の情報処理装置の説明 図である。

#### 【符号の説明】

1 迷子発見システム

11~15 受信局

21~23 送信機



[図11] [図12]

